

SIGBE/15/1

Sinusformade signaler – knep och knåp.

a) *Sinusformad signal.* Skriv ett program som beräknar den sinusformade signalen

$$x(t) = A \cos(2\pi ft + \phi)$$

i intervallet $0 \leq t \leq t_f$. Använd samplingsintervallet T_s . Programmet skall generera en vektor \mathbf{x} med de samplade signalvärdena $\{x(kT_s)\}$, dvs

$$\mathbf{x} = [x(0), x(T_s), x(2T_s), x(3T_s), \dots]$$

Använd programmet för att generera en signal med frekvensen $f = 440$ Hz och längden 2 sekunder. Använd samplingsfrekvensen $f_s = 8000$ Hz. Plotta signalen för ett lämpligt antal (t.ex. 10) perioder. Generera och lyssna på motsvarande audiosignal (i Matlab kan `sound(x, fs)` eller `soundsc(x, fs)` användas).

b) *Sinusformad signal och dynamiskt system.* En signal $x(t) = \cos(2\pi ft)$ sänds över en kommunikationskanal, varvid den mottagna signalen $y(t)$ innehåller en reflekterad komponent, och ges av

$$y(t) = x(t) + rx(t - \tau)$$

där τ är en tidsfördröjning beroende på att den reflekterade komponenten har en längre väg, och r anger hur mycket den reflekterade komponenten har dämpats.

För vilken frekvens är komponenten $rx(t - \tau)$

- i fas med $x(t)$?

- i motfas jämfört med $x(t)$?

Beräkna och plotta den mottagna signalen $y(t)$ för några frekvenser f hos signalen $x(t)$. Hur beror den mottagna signalens egenskaper på frekvensen hos signalen $x(t)$?

Använd t.ex. $r = 0.75$ och $\tau = 1$, och plotta signalerna $x(t)$ och $y(t)$ i intervallet $[0, T]$, där T är perioden hos $x(t)$.

c) *Chirp-signal.* En s.k. chirp-signal är en sinusformad signal vars frekvens ändras linjärt som funktion av tiden, dvs

$$x_{\text{chirp}}(t) = A \cos(2\pi(f_0 + f_1 t)t)$$

Skriv i analogi med a-fallet ett program som genererar en chirp-signal med specificerade parametrar.

Använd programmet för att generera en chirp-signal av längden 3 sekunder, med

- $f_0 = 200$ Hz och $f_1 = 500 \text{ s}^{-2}$,

- $f_0 = 200$ Hz och $f_1 = 15200 \text{ s}^{-2}$.

Använd samplingsfrekvensen $f_s = 8000$ Hz. Lyssna på signalerna i analogi med a-fallet.

Observera att i det senare fallet kommer chirp-signalens frekvens att bli högre än samplingsfrekvensen, varför den inte kan representeras korrekt med den diskreta signalsekvensen $\{x_{\text{chirp}}(kT_s)\}$. Använd högre samplingsfrekvens och undersök hur hög samplingsfrekvens som behövs för att få en korrekt representation av signalen.

d) *Momentan frekvens.* Upprepa c-fallet med värdena $f_0 = 100$ Hz, $f_1 = 5000 \text{ s}^{-2}$, och plotta signalen i intervallet $0 \leq t \leq 0.04$ s.

Plotta även signalen $x(t) = \cos(2\pi 300t)$ med den konstanta frekvensen 300 Hz. Vid vilken tidpunkt ser chirp-signalen ut att ha frekvensen 300 Hz? Förklara resultatet!

[**Ledning:** Frekvensen f hos en sinusformad signal bestämmer hur argumentet (vinkeln) ändras per tidsenhet, dvs för $x(t) = \cos(2\pi ft)$ gäller $x(t + \Delta t) = \cos(2\pi ft + 2\pi f\Delta t)$, så att argumentet under tiden Δt ökar med vinkeln $2\pi f\Delta t$. I analogi med detta definieras för en signal vars frekvens $f(t)$ varierar med tiden den momentana frekvensen $f_m(t)$ vid tiden t så att för små Δt gäller $x(t + \Delta t) \approx \cos(2\pi f(t)t + 2\pi f_m\Delta t)$.

Den momentana frekvensen för en signal $x(t) = \cos(2\pi f(t)t)$ kan bestämmas med hjälp av Taylorseriutveckling. Vi har

$$x(t + \Delta t) \approx \cos\left(2\pi f(t)t + 2\pi \frac{df(t)}{dt} \Delta t\right) = \cos\left(2\pi f(t)t + 2\pi\left(f(t) + \frac{df(t)}{dt}t\right)\Delta t\right),$$

och den momentana frekvensen ges således av $f_m(t) = f(t) + \frac{df(t)}{dt}t$.]

e) *Syntetisk audiosignal.* Genom att låta en sinusformad signals amplitud och fas variera med tiden kan en mängd intressanta syntetiska audiosignaler generas. Som exempel betrakta en signal där frekvensen varierar sinusformat med frekvensen f_m kring sitt nominella värde f_0 ,

$$x_{\text{bell}}(t) = A(t) \cos(2\pi f_0 t + I(t) \cos(2\pi f_m t))$$

och vars amplitud $A(t)$ och amplituden $I(t)$ hos frekvensvariationerna avtar exponentiellt enligt

$$A(t) = A_0 e^{-t/\tau}, \quad I(t) = I_0 e^{-t/\tau}$$

Skriv i analogi med a- och b-fallen ett program som genererar en signal $x_{\text{bell}}(t)$ med specificerade parametrar.

Testa programmet genom att generera en signal av längden 6 sekunder, med

- $f_0 = 110$ Hz, $f_m = 220$ Hz, $A_0 = 1$, $I_0 = 10$ och $\tau = 2$ sekunder, och

- $f_0 = 220$ Hz, $f_m = 440$ Hz, $A_0 = 1$, $I_0 = 5$ och $\tau = 2$ sekunder

Använd samplingsfrekvensen 11025 Hz. Lyssna på signalen.